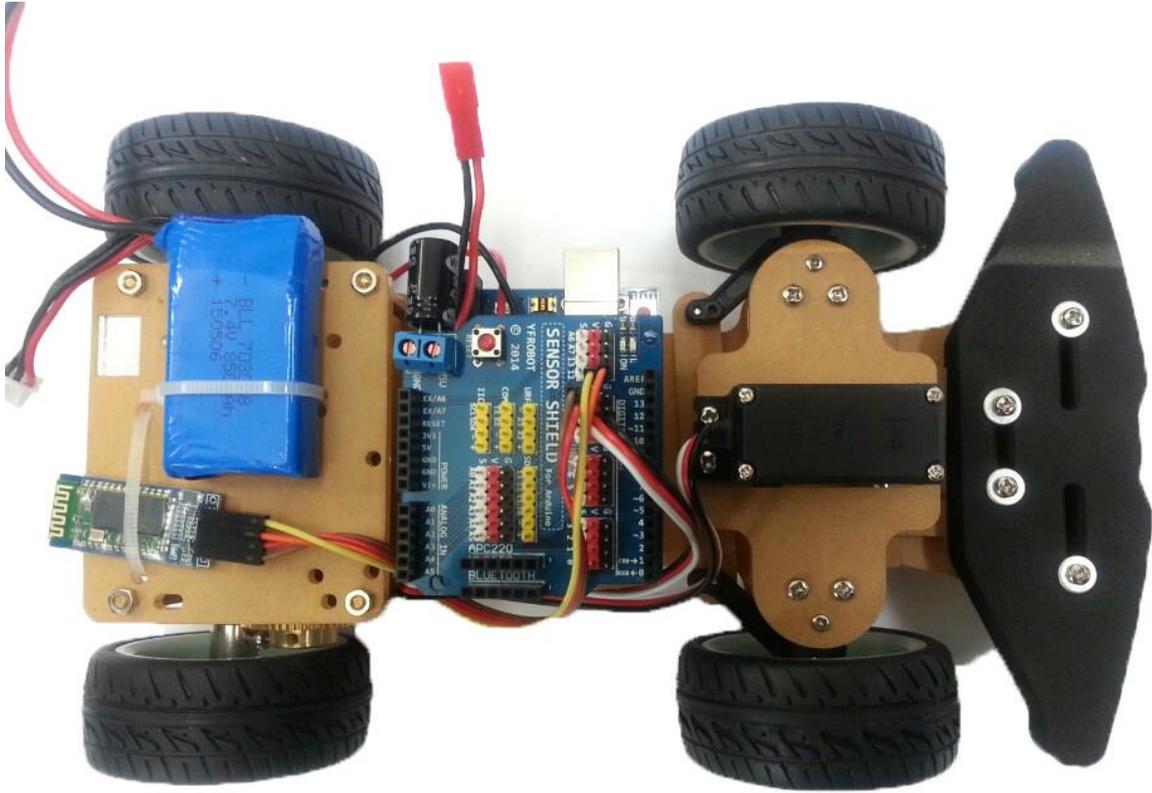
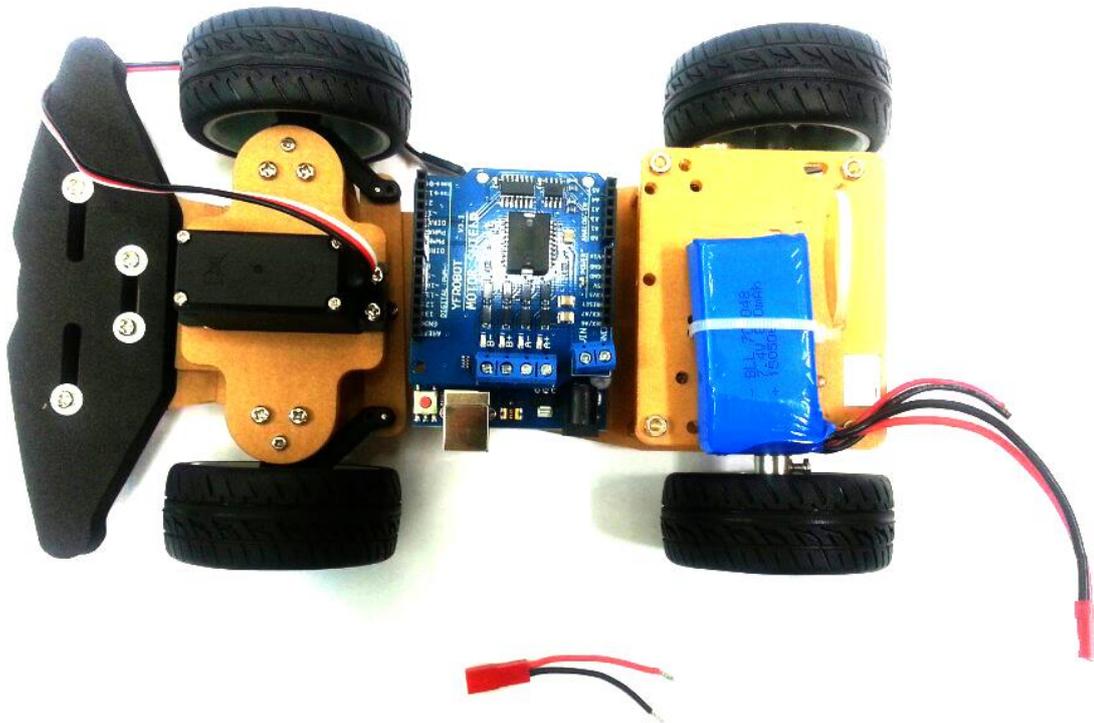
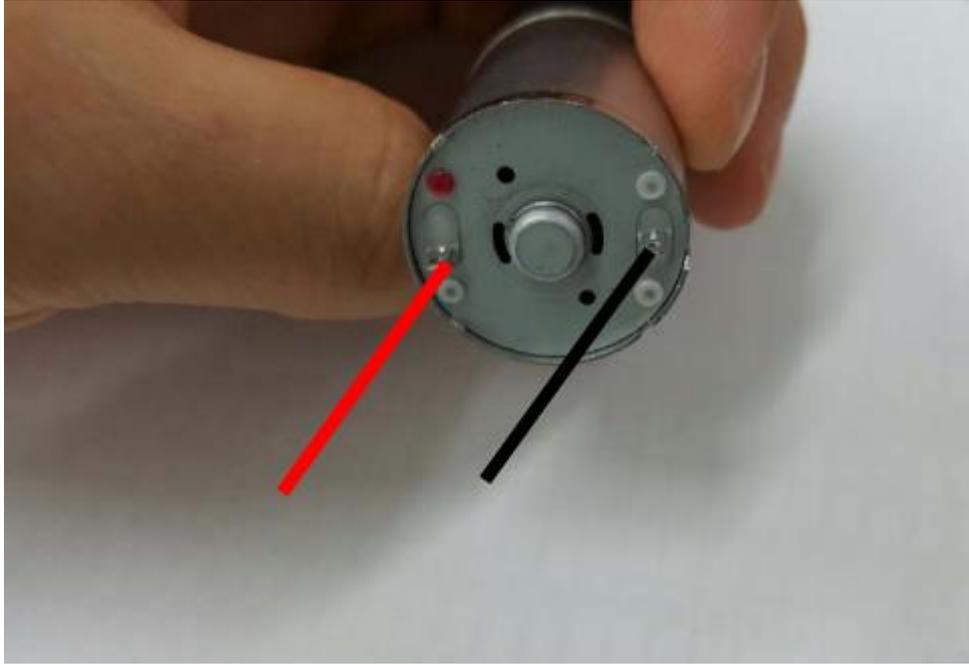


# 아두이노 연결 방법

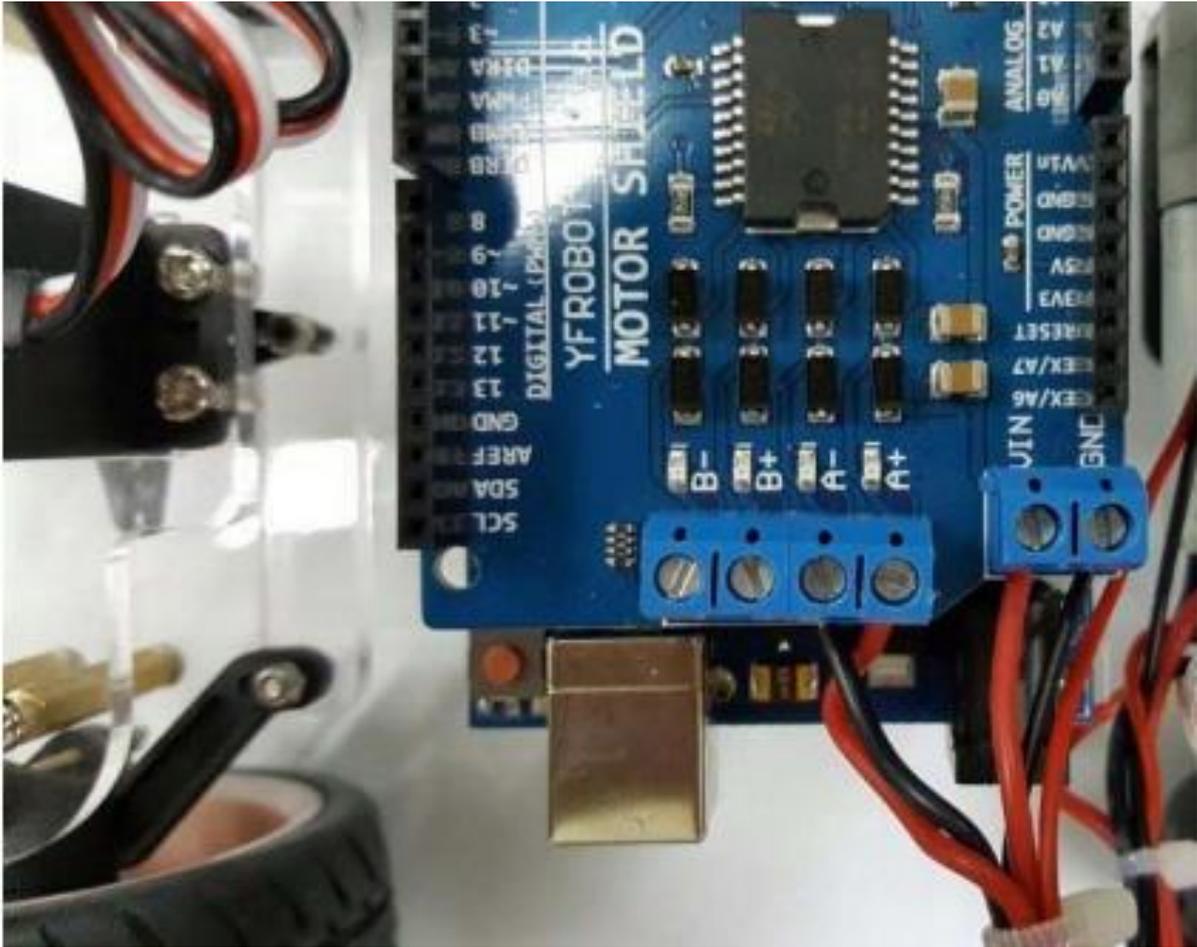




아두이노 위에 모터 쉴드를 장착 한다.



모터의 빨간색 점이 있는 곳에 빨간색 케이블을 납땜하여 연결 한다. (사진과 같이 검정색도 연결)



모터 빨간색 -> 모터 실드 A+

모터 검정색 -> 모터 실드 A-

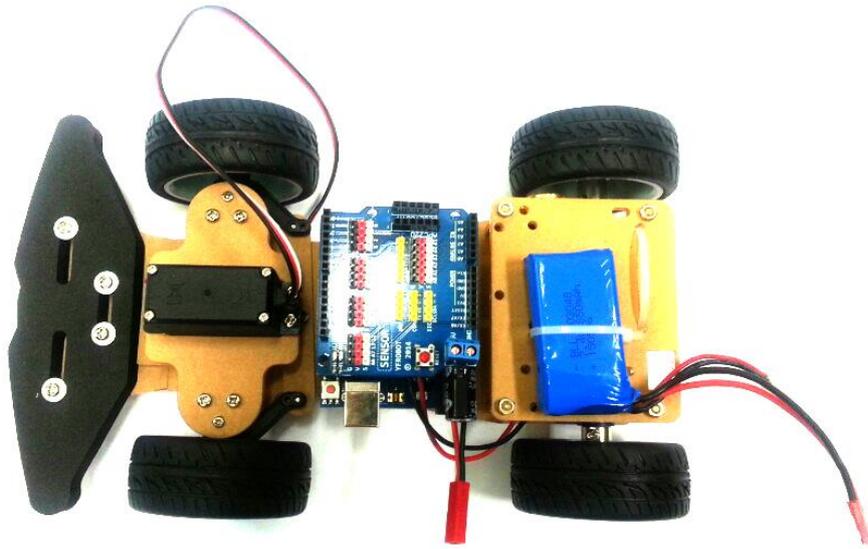
모터를 연결 한 후, 2P소켓 단자를 사진과 같이 연결 한다.

빨간색 선 -> VIN

검정색 선 -> GND



2P소켓 단자



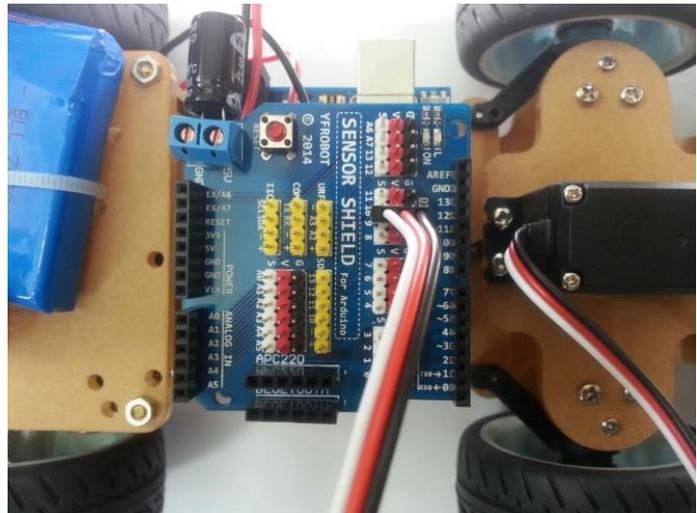
모터 실드 위에 센서 실드를 장착하고 서보 모터와 블루투스를 연결 한다.

서보모터 연결

서보모터 검정색 -> G

서보모터 빨간색 -> V

서보모터 흰색 -> 9번



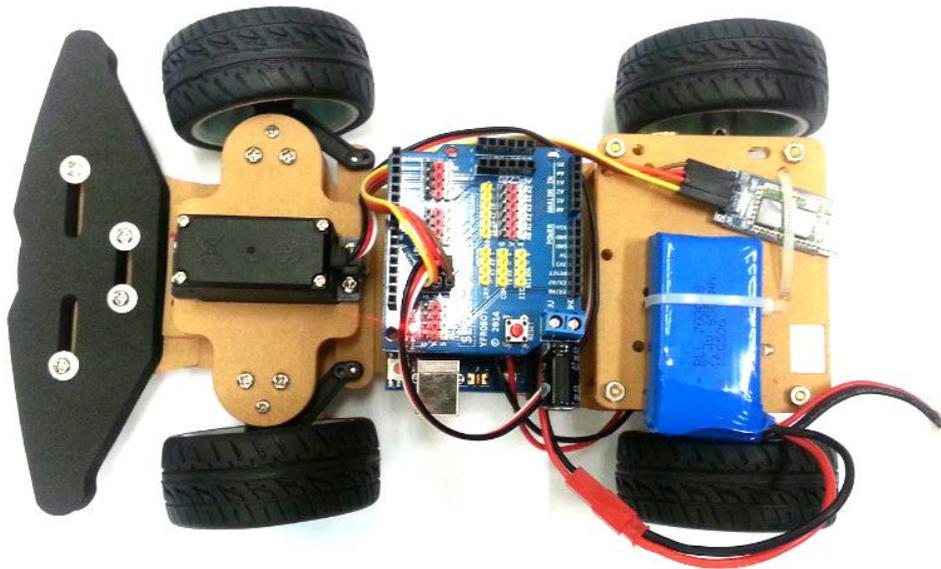
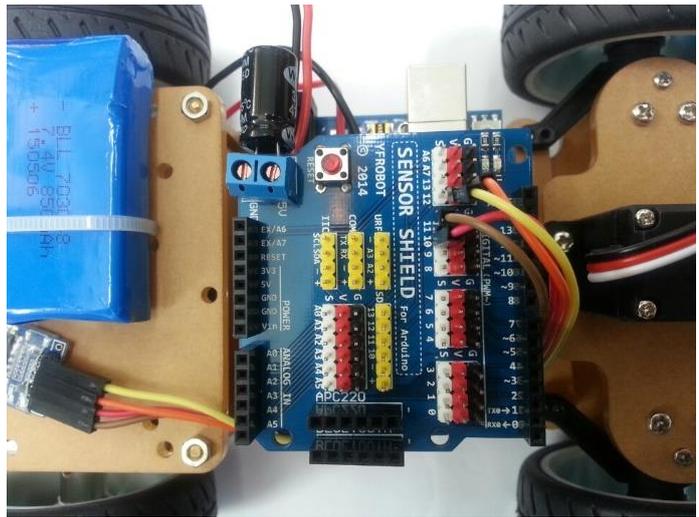
블루투스 연결

블루투스 GND -> G

블루투스 VCC(+5V) -> V

블루투스 Tx -> 10번

블루투스 Rx -> 11번



완성!

(배터리에 있는 2P소켓과 모터 쉴드의 2P소켓을 서로 연결 하면 전원이 인가 됩니다.)