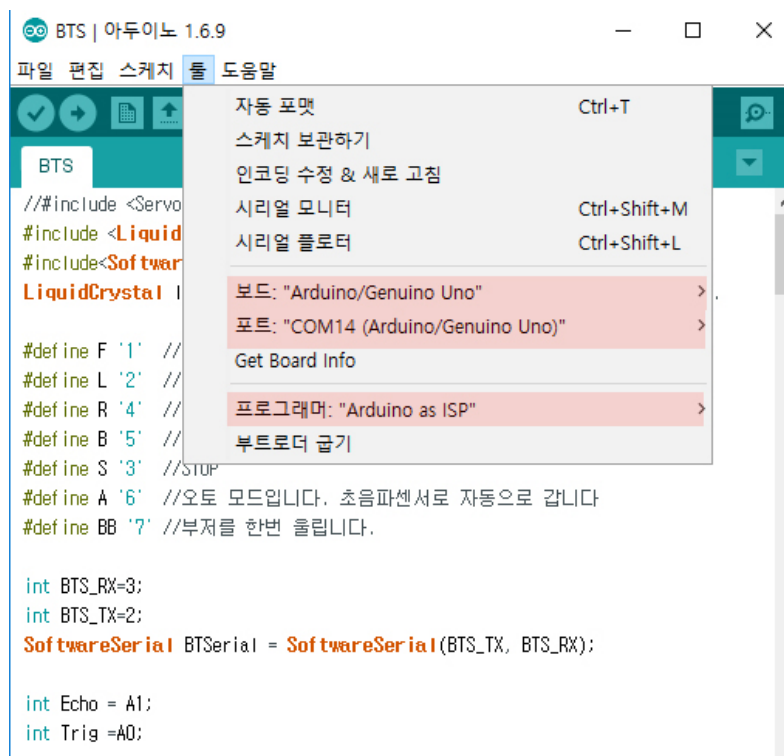


아두이노 스마트탱크

프로그램 설명서

동봉된 폴더에서 아두이노 파일을 실행해 주세요

(아두이노 스케치 프로그램이 깔려있지 않은 경우 구글에서 아두이노 스케치를
검색해서 프로그램을 설치해주세요)



해당 프로그램이 실행되면 툴 메뉴에 들어가 다음과 같이 설정을 바꿔주세요.

보드 : Arduino / Genuino Uno (혹은 Arduino Uno)

포트: 포트는 해당 아두이노 우노 보드마다 다르므로 자기에 맞는 포트번호를
설정해주세요

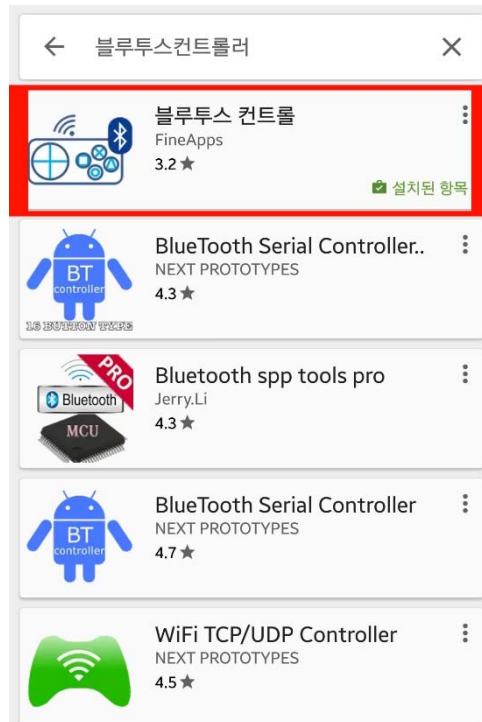
프로그래머 : Arduino as ISP



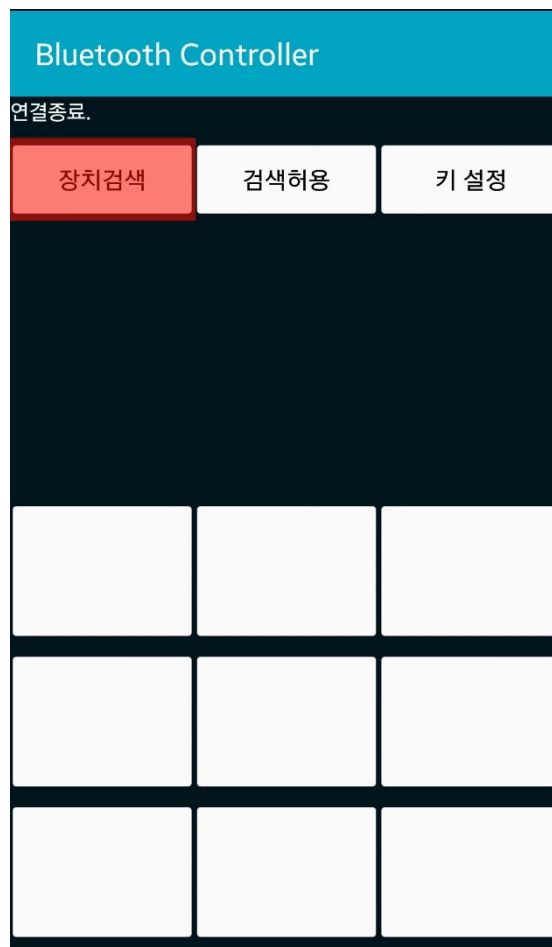
설정이 완료 되셨으면 스크린 샷에 표시된 화살표 모양 업로드 버튼을 클릭해주시고 업로드 완료라고 뜰 때까지 기다려주세요.

이로써 기기 설정 방법은 완료되었습니다.

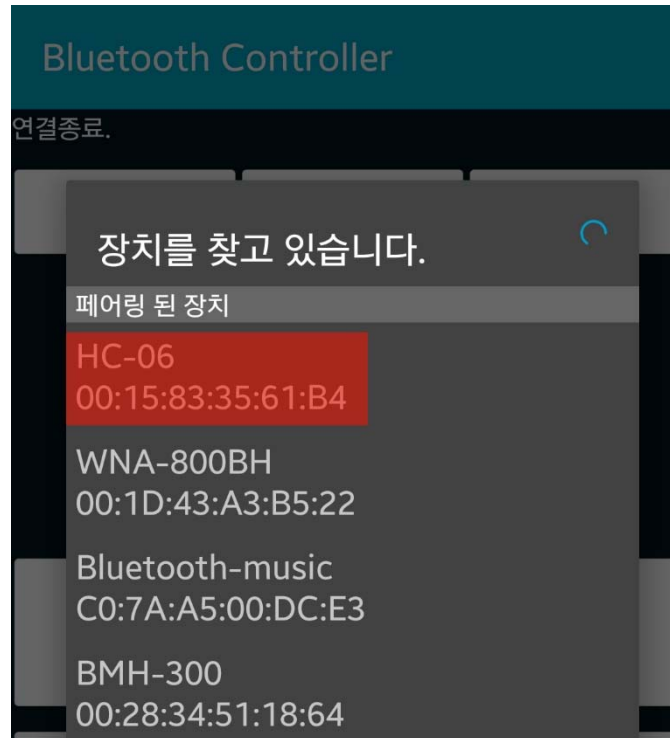
이제 블루투스 연결에 대해 알아보겠습니다.



플레이 스토어에서 블루투스 컨트롤러를 검색하셔서 설치해 주세요.



설치가 완료 되셨으면 앱을 실행 시켜 장치 검색버튼을 눌러주세요.



장치검색을 선택하여 페어링 된 장치에서 HC-06을 선택합니다.



연결이 되면 위와 같이 연결 되었습니다라고 창이 뜨면서 연결이 완료됩니다.

그리고 자동차를 움직일 키를 설정하기 위해 키설정 버튼을 클릭합니다.

연결되었습니다.HC-06

장치검색	검색허용	키 설정
오토	전진	부저
좌회전	멈춤	우회전
	후진	

확인 버튼을 누르면 다음과 같이 변경되면서 완료됩니다.

오토는 초음파 센서가 좌우로 움직이며 장애물을 감지하고 움직입니다. 오토를 풀기 위해서는 아무 키나 누르면 자동으로 해제됩니다.

전진, 후진, 좌회전, 우회전, 멈춤으로 자동차를 제어할 수 있습니다.

부저를 누르면 경고음이 발생합니다.